

**EX0**

Osservando le rototraslazioni mostrate dal prof, scrivere le matrici di rotazione e di traslazione, normali e in versione omogenea.

Considerando una RT omogenea  $Q$  la cosa essenziale è individuare in essa, per come è costruita, la parte rotazionale e la parte traslazionale; singolarmente prese sono le stesse che in 3D.

Si ricorda e si sottolinea che  $Q$ , per come è costruita, consta prima di una  $R$ , e poi di una  $T$

Si consideri ora  $\mathbb{R}_{z90^\circ}$  rot.<sup>ne</sup> attorno asse  $z$  di  $90^\circ$  seguita da  $\mathbb{T}_{x10}$  trasl.<sup>ne</sup> lungo  $x$  di 10 unità di un punto  $P$ ; analiticamente si può scrivere:

$$P' = \mathbb{R}xP + T$$

**EX1**

- si scrivano le matrici relative a tali movimenti; si costruisca  $Q$  come matrice di rototraslazione omogenea.
- verificare che  $Q$  può essere calcolata come composizione prima di una rotazione e poi di una traslazione, ovvero  $Q = Q_{x10} \times Q_{z90^\circ}$  (notare l'ordine invertito!)
- Utilizzare i "bacchetti" per interpretare i movimenti nel modo corretto.

Ora si consideri  $\mathbb{T}_{x10}$  seguita da  $\mathbb{R}_{z90}$  (invertendo i movimenti precedenti); analiticamente:

$$P' = \mathbb{R} \times (P+T)$$

Come costruire la versione omogenea? come composizione, eseguendo il prodotto, nell'ordine corretto:

$P' = Q_{z90^\circ} \times Q_{x10} \times P$ , oppure calcolando  $Q' = Q_{z90^\circ} \times Q_{x10}$ . e poi moltiplicando  $Q'$  per  $P$

**EX2**

Come si vede, con le trasformazioni omogenee si può descrivere la composizione in sé, senza usare  $P$ .

- calcolare  $Q'$  come indicato sopra (mediante moltiplicazione matriciale)
- verificare per confronto che  $Q$  dell'EX1 è  $\neq Q'$
- interpretare  $Q'$  come rototraslazione, prima  $\mathbb{R}'$  e dopo  $\mathbb{T}'$ , leggendole come si è imparato ( $\mathbb{R}'$  sarà diversa da  $\mathbb{R}_{z90}$  e  $\mathbb{T}'$  da  $\mathbb{T}_{x10}$  !!); fare le considerazioni del caso...
- Utilizzare i "bacchetti" per interpretare i movimenti nel modo corretto

**EX3**

Replicare con movimenti proposti da voi:

- inventarsi  $\mathbb{R}''$  e  $\mathbb{T}''$ ; scrivere  $Q''$
- verificare che  $Q'''$  composizione di  $\mathbb{T}''$  e successivamente di  $\mathbb{R}''$  è differente
- reinterpretare  $Q'''$
- Utilizzare i "bacchetti" per interpretare i movimenti nel modo corretto